

GRUGL

VISCA多协议控制键盘

使用 | 安装

GE-2646MY

用户手册





控制键盘概述：

控制键盘是集成监控系统中必不可少的设备，对所有前端快球、云台及电动镜头的全方位控制，对室外防护罩的雨刷及辅助照明灯的控制等，都需要通过控制键盘的操作来实现。控制键盘上一般有很多数字键及功能键，其中数字键用于选择快球或解码器地址，功能键则用于对选定的前端设备进行各种控制操作。在控制键盘上设有LCD液晶显示屏，用于显示控制指令或系统内各监视点的工作状态。一个系统中采用一个控制键盘，用于对整个电视监控系统进行远端控制操作。

控制键盘性能特点：

- ★ 独特的控制码学习功能，可以让客户自行修改控制码指令；
- ★ RS485总线上的任何设备，可以单独设置不一样的协议、波特率；
- ★ 多种通信方式，RS485、RS422、RS232、10M网络（选订）、USB（选订）。
- ★ 所有参数均通过按键操作程序完成设置，方便快捷。

控制键盘基本功能：

- ★ RS485控制总线，最多可以控制前端设备地址255个，最大同时并联128个设备。
- ★ 所有输入输出通讯端口均采用防雷设计，抗干扰能力强，标准传输距离达1200米。
- ★ 通讯兼容性好，内置多种协议。
- ★ 键盘操作密码开关锁功能。
- ★ 按键提示音开关功能。
- ★ 快球无极变速控制。
- ★ LCD液晶显示屏。



本操作手册可能包含技术上不准确的地方或印刷错误。本手册的内容将做不定期的更新，恕不另行通知；更新的内容将会在本手册的新版本中加入。我们随时会改进或更新本手册中描述的产品或程序。

注意事项：

- § 液晶显示屏为易损体，切勿挤压，或长久时间内在强光下照晒。
- § 摇杆为易损体，返修时，切记使用原包装或妥善包装后再托运。
- § 让控制键盘在技术指标允许的温度及湿度范围内工作。
- § 请严格按照本手册的接线方式连接。

控制键盘参数：

| 项目 | 参数 |
|-------|----------------------------------|
| 供应电源 | DC12V±10%/50HZ |
| 环境温度 | -10°C ~ 55°C |
| 环境湿度 | ≤90%RH (无霜结) |
| 通讯方式 | RS485半双工、RS422全双工、RS232串口 |
| 通讯波特率 | 2400bps、4800bps、9600bps、19200bps |
| 接口方式 | 5PIN压线端子和232接口 |
| 显示方式 | LCD蓝屏液晶显示屏 |
| 外观尺寸 | 420 (L)X260 (W)X170 (H)毫米 |

物件清单：(标配)

| 名称 | 数量 | 单位 | 备注 |
|----------|----|----|-----------------------------|
| 5PIN压线插头 | 1 | 个 | |
| DC-12V电源 | 1 | 个 | INPUT: 100-240VAC ~ 50/60Hz |
| 《用户使用手册》 | 1 | 本 | |
| 合格证 | 1 | 份 | |
| 保修卡 | 1 | 份 | |



目 录



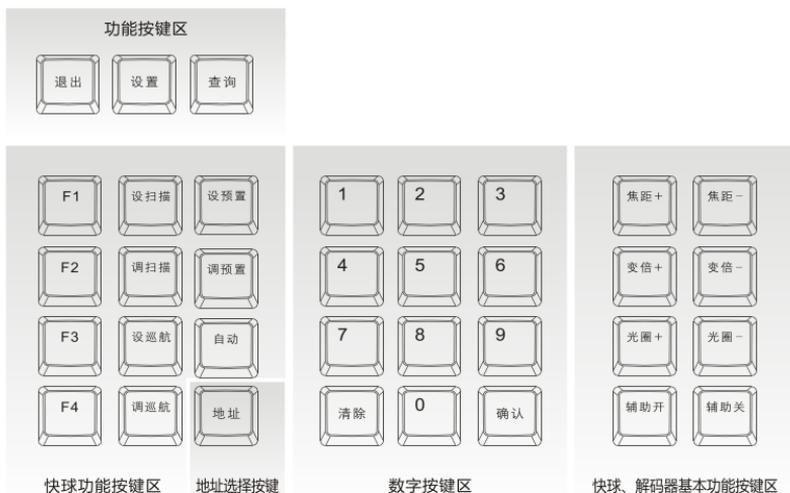
| | |
|----------------------------|----|
| 一、控制键盘正背面板介绍 | 4 |
| 1.1 控制键盘正面按键功能说明 | 4 |
| 1.2 液晶显示 | 7 |
| 1.3 摇杆控制 | 7 |
| 1.4 控制键盘背面板接口端子说明 | 8 |
| 1.5 功能编号描述 | 8 |
| 二、控制键盘操作说明 | 9 |
| 2.1 VISCA协议下摄像机的地址设置 | 9 |
| 2.2 控制键盘单键、组合键操作说明 | 9 |
| 2.3 控制键盘组合键操作详细说明 | 10 |
| 2.4 设置、调用预置位 | 10 |
| 2.5 打开、关闭辅助开关 | 11 |
| 2.6 设置、调用花样扫描 | 11 |
| 2.7 设置、调用巡航轨迹 | 12 |
| 2.8 键盘锁操作 | 13 |
| 三、控制键盘设置参数与查询 | 14 |
| 3.1 控制键盘控制参数设置 | 14 |
| 3.2 控制键盘系统参数设置 | 15 |
| 3.3 控制键盘参数设置框架图 | 17 |
| 3.4 控制键盘参数查询 | 18 |
| 四、典型接线图示 | 19 |
| 五、附录 | 22 |
| 六、常见问题解答 | 24 |



一、控制键盘正背面板介绍



1.1 控制键盘正面按键功能说明



1.1.1 控制键盘功能按键：

- 【退出】** 退出键：退出当前，返回上级菜单。
- 【设置】** 参数设置键：长按3秒，进入控制键盘参数设置状态。
- 【查询】** 参数查询键：查询设备的型号和序列号。

1.1.2 快球功能设置、调用按键：

 注意：以下部分协议或快球本身没有内置该功能的，控制键盘可能会无法调用。

- 【设扫描】** 进入/退出花样扫描设置键，长按进入学习，再按一下退出学习，该键要与摇杆或功能键配合使用。



- 【调扫描】** 运行花样扫描键：调用已经设置好的花样扫描轨迹号，该功能键要与数字键、【确认】键配合使用。
- 【设巡航】** 进入/退出巡航轨迹设置键，按一下进入设置，再按一下退出，该功能键要与摇杆和数字键配合使用。
- 【调巡航】** 运行巡航轨迹键：调用已经设置好的巡航轨迹号，该功能键要与数字键、【确认】键配合使用。
- 【设预置】** 设置预置位键：设置快球的预置位，该功能键要与数字键、【确认】键配合使用。
- 【调预置】** 调用预置位键：调用已设置好的快球预置位，该功能键要与数字键、【确认】键配合使用。
- 【自动】** 自动键：解码器自动旋转或快球线扫功能。
- 【地址】** 地址选择键：选择控制设备（解码器或快球）地址。
- 【F1】~【F4】** 辅助指令键：调用学习功能的控制码指令。

⚠ 注意：目前部分快球的特殊功能是通过调用预置位的方式来实现，譬如：调快球菜单，调一体机菜单，轨迹巡航，花样扫描等，具体请依据快球功能说明书操作。



1.1.3 数字区域输入键：

【清除】 清除键：清除当前输入内容。

【0】 ~ 【9】 数字键：0、1、2、3、4、5、6、7、8、9。

【确认】 确认键：确认当前输入内容。

1.1.4 快球、解码器基本功能键：

【焦距+】 聚焦+键：手动远焦，使远处的物体更清晰。

【焦距-】 聚焦-键：手动近焦，使近处的物体更清晰。

【变倍+】 变倍+键：镜头拉近键：镜头放大倍数增大，缩小镜头视野键：
放大监视目标。

【变倍-】 变倍-键：镜头拉远键：镜头放大倍数减少，扩大镜头视野键：
扩大监视范围。

【光圈+】 光圈+键：手动光圈增大，光圈最大时屏幕显示为全白。

【光圈-】 光圈-键：手动光圈减少，光圈最小时屏幕显示为全黑。

【辅助开/关】 辅助开关开键：打开辅助开关，该功能键要与数字键、【确认】
键配合使用。



1.2 液晶屏显示

按键上的所有操作均会在液晶屏上对应显示。液晶屏会在控制键盘没有接收到任何输入的情况下，30秒后自动进入省电模式（亮度降低到最小），屏幕显示也会退回到初始化状态。

1.3 摇杆控制

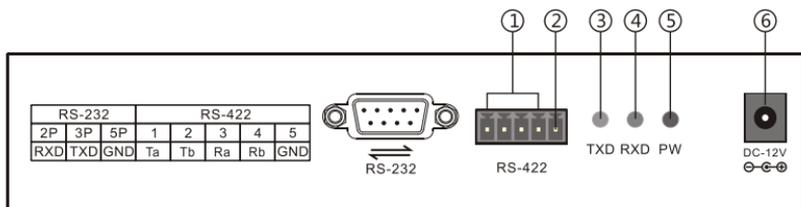
(顺时针/逆时针旋转只对3维有效)

| | | | | | |
|---|------|---|---------------|---|---------------|
| 操作 | 输出控制 | 操作 | 输出控制 | 操作 | 输出控制 |
|  | 上 |  | 下 |  | 左 |
| 操作 | 输出控制 | 操作 | 输出控制 | 操作 | 输出控制 |
|  | 右 |  | 变倍+ (仅限三维) |  | 变倍- (仅限三维) |



1.4 控制键盘背面板接口端子说明

背面板：有1个5PIN压线端子接口、1个RS232接口、1个DC-12V电源插头，3个状态指示灯。如图：



1.5 功能编号描述：

| 序号 | 标示 | 物理接口 | 描述 |
|----|--------|-----------------------|---|
| ① | RS-422 | 控制输出 (Ta、Tb、Ra、Rb) | 1.连接快球或解码器的RS485总线: (Ta)接RS485+,(Tb)接RS485- 2.连接摄像机的RS422总线: (Ta)接RXD IN-,(Tb)接RXD IN+, (Ra)接TXD IN-,(Rb)接TXD IN+ |
| ② | Ground | 控制线接地端(G) | 控制信号线接地端 |
| ③ | PW | 电源指示灯 | 控制键盘在工作状态为常亮，红色 |
| ④ | TXD | 发送数据指示灯 | 发送数据时显示，状态为闪烁，绿色 |
| ⑤ | RXD | 接收数据指示灯 | 接收数据时显示，状态为闪烁，绿色 |
| ⑥ | DC-12V | 电源输入 | 直流12V电源输入 |



二、控制键盘操作说明

2.1 VISCA协议下摄像机的地址设置

SONY系列(D70、D100)的视频会议摄像机上电后地址都默认为1、所以必须通过键盘重新设置地址。

2.1.1 前端设备只有一个摄像机

把摄像机和控制键盘连接好，然后长按键盘的【调巡航】键2秒，液晶显示

| |
|-------------|
| 球机: 001 |
| 设置球机ID: 001 |

，表示当前的设备地址被设置为1；

2.1.2 前端设备有多个摄像机

把摄像机和控制键盘连接好,摄像机之间采用级联的方式，然后长按键盘的【调巡航】键2秒，液晶显示

| |
|-------------|
| 球机: 001 |
| 设置球机ID: 001 |

，表示当前的设备地址被按顺序依次设置为1、2、3、....；直接和控制键盘连接的摄像机地址为1，依此类推。

▲ 注意：此处的【调巡航】键为复用按键。在VISCA协议状态下为摄像机ID选择功能。

2.2 控制键盘单键、组合键操作说明

2.2.1 单键操作：按下按键，对应地址的控制设备会有相应的动作变化的操作。

单键功能按键：【焦距+】、【焦距-】、【变倍+】、【变倍-】、【光圈+】、【光圈-】、【自动】、摇杆方向操作。

2.2.2 组合键操作：需要长按2秒或者结合拨动摇杆一起，对应地址上的控制设备才会有相应的动作变化的操作。

组合键功能按键：【设扫描】、【调扫描】、【设巡航】、【调巡航】、【设预置】、【调预置】、【地址】、【辅助开】、【辅助关】。



2.3 控制键盘组合键操作详细说明

2.3.1 进入控制状态：液晶上显示 球机: XXX
协议XXXXX 波特率XXXX，表示控制键盘在输出控制状态下。若显示其他，请按【退出】键返回到输出控制状态即可继续完成其他功能操作。

2.3.2 选择快球、解码器地址：操作是：在输出控制状态下，按【地址】键，在数字键上输入要控制PTZ地址码，然后按【确认】。

譬如：要选择控制PTZ的地址码是28号。

操作：按【地址】键，此时液晶上显示 球机: XXX
球机地址:

输入：【2】【8】键，此时液晶上显示 球机: XXX
球机地址: 28

按【确认】，此时液晶上显示 球机: 028
协议XXXXX 波特率XXXX

2.4 设置、调用预置位

设置操作：选择相应要设置或调用预置位的快球地址，然后按【设置】键，液晶上显示 球机: XXX
设置预置位:。

操作摇杆移动到相应的位置、镜头推拉到相应位置，键入数字键来表示该位置的预置点编号，譬如【6】、【确认】。继续设置，请重复上一步操作，退出设置，请按【退出】键。

调用操作：按【调预置】键，液晶上显示 球机: XXX
调用预置位:，输入要调用预置点的编号。



譬如【6】，再按【确认】，显示 。

继续调用，请重复上一步操作；退出调用，按【退出】键。

2.5 打开、关闭辅助开关

打开：选择相应要打开的快球或解码器地址，然后按【辅助开】键；液晶屏上显示 ，譬如：要打开第一组辅助开关时，按【1】、【确认】。

关闭：选择相应要关闭的快球或解码器地址，然后按【辅助关】键；液晶屏上显示 ，譬如：要关闭第一组辅助开关时，按【1】，【确认】。

△ 注意：以上功能组合键，可能在某些协议中并不支持，或者部分产品并没有内置该功能，所以部分操作可能对某些前端设备并不起作用。请用户在遇到该类问题时，根据所使用前端设备的说明书的操作，来实现具体功能。

2.6 设置、调用花样扫描

设置操作：选择相应要设置花样扫描的快球地址，然后长按【设扫描】键，液晶屏上显示 ；

譬如：要设置的是第一条花样扫描轨迹时，按【1】【确认】；液晶屏上显示 ；操作摇杆在相应的位置移动或停留、镜头拉远或拉近、或者通过其他组合键等的操作；

设置完毕后，再按一下【设扫描】键退出，液晶屏上显示 ，停止花样扫描的学习。



调用操作：按【**调扫描**】键，液晶屏幕上显示

| |
|---------|
| 球机: XXX |
| 运行花样号: |

；输入要调用的花样扫描轨迹号，快球就会按照设置好的花样扫描轨迹循环运行，液晶屏幕上显示

| | |
|---------|---------|
| 球机: XXX | 花样扫描 |
| 协议XXXXX | 波特率XXXX |

。操作任意其他功能控制，即可退出花样扫描过程，返回平常状态。

▲ 注意：PELCO D，PELCO P协议花样扫描只能设置一条，所以没有序号的选择，设置时要长按【**设扫描**】2秒，其他操作与其他协议一样。
只支持VISCA以外的协议；（VISCA协议不支持花样扫描功能）

2.7 设置、调用巡航轨迹

设置操作：选择相应要设置巡航轨迹的快球地址，然后按【**设巡航**】键，液晶屏幕上显示

| |
|---------|
| 球机: XXX |
| 设置巡航号: |

。

譬如：要设置的是第一条巡航轨迹，按【**1**】，【**确认**】；液晶屏幕上显示

| | |
|--------|-----|
| 设置巡航号: | 001 |
| 巡航时间: | 003 |

（表示在第一个预置点所停留的时间是3秒），摇杆左右拨动，可以选择停留的时间；

摇杆往下拨动一下，液晶屏幕上显示

| | |
|--------|-----|
| 设置巡航号: | 001 |
| 巡航速度: | 01 |

（表示两预置点间移动的速度值），摇杆左右拨动，可以改变该移动时间；

摇杆往下拨动一下，液晶屏幕上显示

| | |
|--------|-----|
| 设置巡航号: | 001 |
| 加入预置位: | 01 |

（表示正在设置的是第一条巡航轨迹的第一个预置点），摇杆左右拨动，可以改变选择哪个预置点加入到该条巡航轨迹；

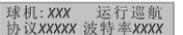
设置完毕后，按【**设巡航**】键；液晶屏幕上显示

| | |
|--------|-----|
| 设置巡航号: | 001 |
| 保存巡航 | |

，按【**确认**】键保存退出，按【**退出**】键放弃保存退出。



调用操作:按【**调巡航**】键，液晶屏上显示 ，输入要调用的巡航轨迹号，快球就会按照设置好的花样扫描轨迹循环运行。液晶屏上显示

。

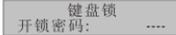
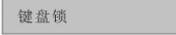
操作任意其他功能控制，即可退出巡航过程，返回平常状态。

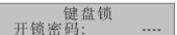
⚠ 注意：

- 1：在巡航轨迹的设置过程中，摇杆的左右操作只是用来选择，摇杆往下是确认添加然后自动切换到下一项设置。
- 2：在设置过程中，按【退出】键，可以放弃保存直接退出。
- 3：SAE协议的预置点停留时间是统一的，所以我们第一项就是设置该项；预置点间的切换时间是默认的，不能改变，所以我们没有速度该项的设置。
- 4：RULE（行业标准）协议的预置点停留时间和预置点间的切换时间都是统一的，所以我们第一、二项就是设置该项。
- 5：只支持VISCA以外的协议；（VISCA协议不支持调巡航功能）

2.8 键盘锁操作

键盘锁功能是控制键盘通过密码管理，让有操作权限的客户可以操作，否则就不能操作的一项功能。该功能必须要在控制键盘的设置中打开该功能后，才能操作。详细设置，请参考<键盘锁开关功能设置>

在正常操作模式下，按【**退出**】键，液晶屏上显示 ，键入所设置的4位数密码，按【**确认**】键，液晶屏上显示 ，表示键盘已处于锁定状态。

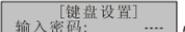
按任意键，液晶屏上显示 ，键入所设置的4位密码，按【**确认**】键，控制键盘解锁返回平常状态。



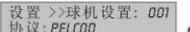
三、控制键盘设置参数与查询

3.1 控制键盘控制参数设置

例：要把地址码是28的协议改成PelcoP，波特率改成9600。控制键盘的设置操作如下：

在正常操作模式下，长按【设置】键3秒钟，液晶屏幕上显示 ，

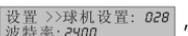
键入密码（出厂设置为8888），按【确认】键，液晶显示 ，

按【确认】键，液晶屏幕上显示 ，

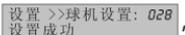
按【2】【8】【确认】键，液晶屏幕上显示 ，

摇杆往左拨动一下，液晶屏幕上显示 ，

按【确认】键，蜂鸣器会长鸣一声，液晶屏幕上显示 ，

摇杆往下拨动一下，液晶屏幕上显示 ，

摇杆往右拨动两下，液晶屏幕上显示 ，

按【确认】键，蜂鸣器会长鸣一声，液晶屏幕上显示 ，

设置完毕，按3次【退出】键，退出设置，返回正常操作模式。



秘技：要把所有前端设备的协议和波特率都设置成一样时，在设置里面进入到如

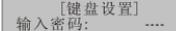
下液晶显示 。

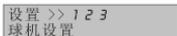
再按照相应的操作，选择相应的协议和波特率即可。如此设置完毕，地址码从0-254的控制协议和波特率都是一样的。

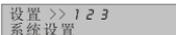
3.2 控制键盘系统参数设置

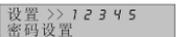
控制键盘系统参数设置包括：设置密码、恢复出厂设置、提示音开关、键盘ID号设置、键盘锁开关。下面以：恢复出厂设置、键盘锁开关设置为例来描述一下设置过程。

3.2.1 恢复出厂设置

在正常模式下，长按【**设置**】键3秒，液晶屏显示 ，

键入密码，按【**确认**】键，液晶屏上显示 ，

摇杆往右拨动一下，液晶屏上显示 ，

按【**确认**】键，液晶屏上显示 ，

摇杆往右拨动一下，液晶屏上显示 ，

键入【**确认**】，液晶屏上显示 ，



再次键入【确认】，蜂鸣器长鸣一声，液晶屏上显示 设置>>系统>>出厂设置
设置成功
1秒钟，恢复出厂设置成功（不恢复，按【退出】键退出），

按2次【退出】键，退出设置，返回正常操作模式。

3.2.2 键盘锁开关功能设置

在正常操作模式下，长按【设置】键3秒钟，液晶屏上显示 [键盘设置]
输入密码: ----

键入密码，按【确认】键，液晶屏上显示 设置 >> 1 2 3
球机设置，

摇杆往下拨动一下，液晶屏上显示 设置 >> 1 2 3
系统设置，

按【确认】键，液晶屏上显示 设置 >> 1 2 3 4 5
密码设置，

摇杆往左拨动一下，液晶屏上显示 设置 >> 系统 6
键盘锁，

按【确认】键，液晶屏上显示 设置 >> 系统>>键盘锁
键盘锁关，表示键盘锁关状态，

摇杆往右拨动一下，此时液晶显示 设置 >> 系统>>键盘锁
键盘锁开，

按【确认】，液晶屏上显示 设置 >> 系统>>键盘锁
开锁密码: ----，

输入4位想要设置的密码，按【确认】键，液晶屏上显示 设置 >> 系统>>键盘锁
设置成功

按2次【退出】键，退出设置，返回正常操作模式。



3.3 控制键盘参数设置框架图

| | | | |
|-------------------------|----------------------------------|------------------------------------|-------------------------------------|
| >PTZ Setup (球机设置) | 球机地址: XXX (当前要设置的地址) | PROTOCOL (协议) | PELCOD、PELCOP、 RULE, etc |
| | | Baud Rate (波特率) | 1200、2400、4800、 9600、19200 |
| | 球机地址: 0-254 (全部都设置成一样) | 同上 | |
| >SYSTEM Setup (系统设置) | >SET PASSWORD (设置密码) | OLD PW : (旧密码) | 四位数字 |
| | | NEW PW : (新密码) | 四位数字 |
| | | AGAIN PW : (确认密码) | 四位数字 |
| | >LOAD DEFAULT (恢复出厂值设置) | 确认? | 【确认】 键确认， 【退出】 键退出 |
| >SYSTEM Setup (系统设置) | >SOUND SET (按键声开关设置) | 声音开 | 摇杆左右选择 【确认】 键确认 |
| | | 声音关 | |
| | >KEYBOARD ID SET (键盘ID号设置) | 键盘地址 | Number 【0】 - 【15】 |
| | >LOCK SET (键盘锁定功能设置) | 键盘锁开 | 摇杆左右选择 【确认】 进入设置密码状态 |
| 键盘锁关 | | | |
| >LEARN Setup (学习设置) | 学习设置 波特率: PELCOD PELCOP | 【花样扫描开始】 【花样扫描结束】 | |
| | | 【运行花样扫描】 【自动】 | |
| | | 【加入预置位】 【巡航时间】 | |
| | | 【运行巡航】 【巡航速度】 | |
| | | 【直接调用ZOOM】 【直接调用PAN】 | |
| | | 【直接调用TILT】 | |



3.4 控制键盘参数查询

在正常模式下，按【查询】键，进入控制键盘的状态查询。

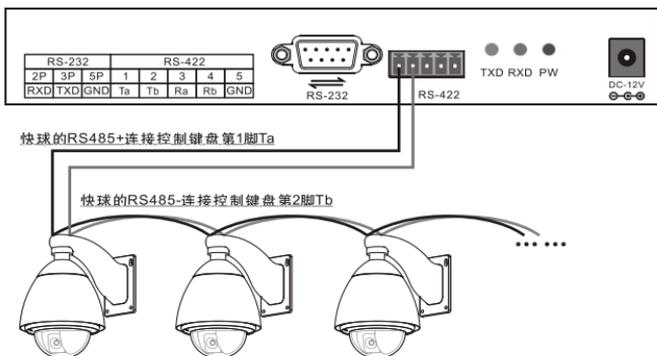
控制键盘参数设置框架图：

| | | | |
|------------|----------------|----------------|----------|
| 协议:X 波特率:X | 当前控制地址的协议和波特率 | | |
| 球机查询 | 球机地址：001 | 协议 | 对应地址的协议 |
| | | 波特率 | 对应地址的波特率 |
| 系统查询 | 型号:XXXXXXXXXX | 最大十位的产品型号 | |
| | 序列号：XXXXXXXXXX | 八位机身号码 | |
| | 设备号: XX | 两位的键盘ID号 | |
| | 键盘锁(开/关) | 显示当前键盘锁的设置状况 | |
| | 声音(开/关) | 显示当前按键提示音的设置状况 | |

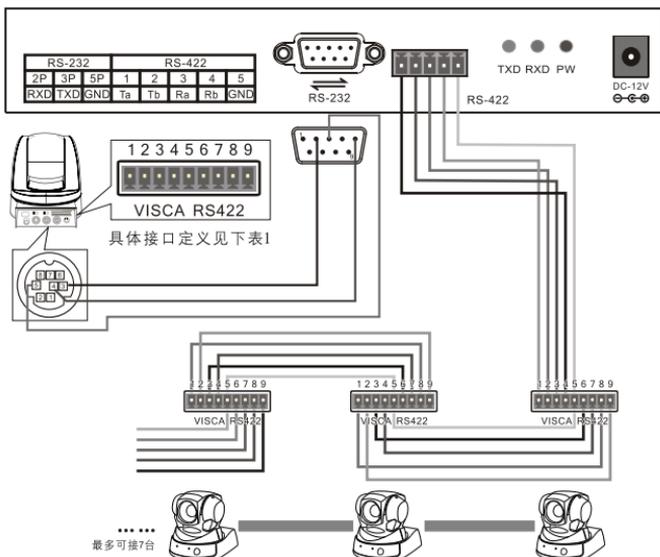
四、典型接线图示

4.1 典型接线图示

控普通球机接法



控SONY视频会议摄像机接法



- 1、控制输出：快球的RS485+连接控制键盘的Ta，快球的RS485-连接控制键盘的Tb；
- 2、副控设备：可以是DVR的RS485输出、控制键盘的RS485输出等。

4.2 连接说明

4.2.1 控制键盘与摄像机的连接

采用RS422总线的连接方式，控制键盘的第3脚(Ra)接摄像机的第3脚TXD IN-，键盘的第4脚(Rb)接摄像机的第4脚TXD IN+，键盘的第1脚(Ta)接摄像机的第1脚RXD IN-，键盘的第2脚(Tb)接摄像机的第2脚RXD IN+；



采用RS232的连接方式，控制键盘（10 pin 接线端子）的第1脚RXD接摄像机输入接口RS232(MINI DIN 8 pin)接口的第3脚TXD，键盘的第2脚TXD接摄像机的第5脚RXD，键盘的第3脚GND接摄像机的第4脚GND，（也可以使用控制键盘的标准RS232接口(DB9)连接摄像机）。

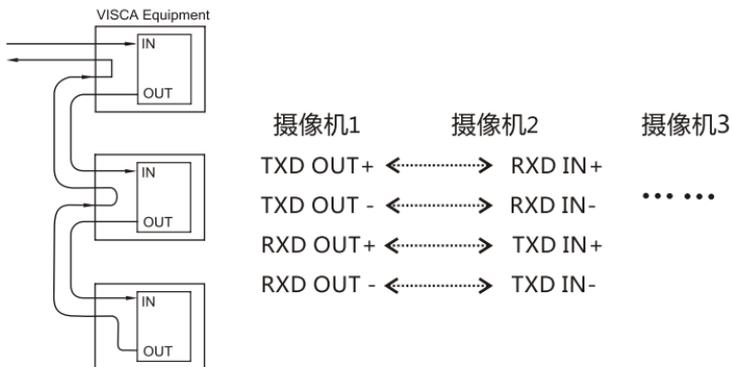


以上连接方式任意选一种都可以对摄像机进行控制。



4.2.2 摄像机之间的连接

采用RS422总线级连的连接方式，摄像机1的输出接摄像机2的输入，摄像机2的输出接摄像机3的输入，依此类推。如下图所示：



采用RS232级连的连接方式与422的大体一样，摄像机1的输出接摄像机2的输入，摄像机2的输出接摄像机3的输入，依此类推。





五、附录

5.1 RS485总线常识：

RS485总线，RS是英文“推荐标准”的缩写，485为标识号。RS485串行总线广泛应用在通信距离为几十米到上千米的场合上。RS485采用平衡发送和差分接收，因此具有抑制共模干扰的能力。加上总线收发器具有高灵敏度，能检测低至200mV的电压，故传输信号能在千米以外得到恢复。RS485采用半双工工作方式，任何时候只能有一点处于发送状态，因此发送电路须由使能信号加以控制。RS485用于多点互连时非常方便，可以省掉许多信号线。应用RS485可以联网构成分布式系统，其允许最多并联128台驱动器和128台接收器，具体要看驱动器和接收器所用的芯片，而且总线的驱动能力会受能力最弱的限制。但是，实际应用中我们可以通过RS485分配器来扩展。

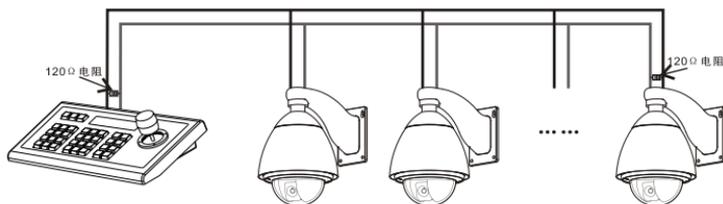
5.2 传输距离：

当使用0.56mm (24AWG) 双绞线作为通讯电缆时，根据波特率的不同，最大传输距离理论值：在波特率是2400bps时可以传输1800米，在波特率是19200bps时可以传输600米。当使用较细的通讯电缆，或者在电磁干扰较强的环境使用本产品；或者总线上连接有较多的设备时，最大传输距离相应缩短，反之，最大距离加长。



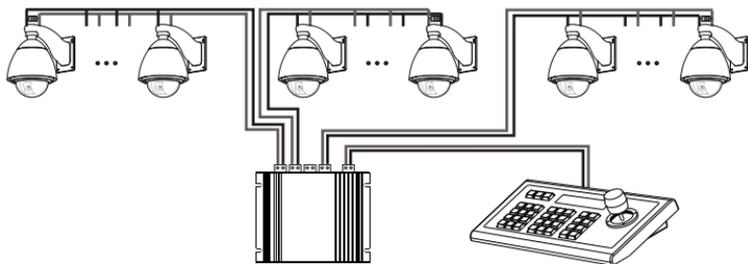
5.3 连接方式与终端电阻：

RS485工业总线标准要求各设备之间采用菊花链式连接方式，两头必须接有 120Ω 终端电阻。两平衡线距离不得超过7米。



5.4 实际使用中的问题：

实际施工使用中，用户常采用星形链接方式，此时终端电阻必须连接在线路距离最远的两个设备上，但是由于该连接方式不符合RS485工业标准的使用要求，因此在各设备线路距离较远时，容易产生信号反射、抗干扰能力下降等问题，导致控制信号的可靠性下降。反映现象为球机不受控制或控制时断时续或自行运转无法停止。对于这种情况建议采用RS485分配器。它可以有效地将星形链接转换为符合RS485工业标准所规定的连接方式，从而避免产生问题，提高通信的可靠性。





六、常见问题解答

| 现象 | 现象分析 | 解决思路 |
|----------------|----------------------------------|---|
| 键盘不能控制快球 | 1：检查硬件：RS485连接线 | 步骤一：RS485的A、B是否接反。 步骤二：断电后，检测RS485线是否断路或者短路。 |
| | 2：检查软件设置：键盘和快球的地址、协议、波特率是否都是对应。 | 步骤一：查看当前的协议、波特率是否对应。 步骤二：把控制键盘的设置恢复一下默认值，然后再重新设置。 |
| | 3：检查在控制时，PTZ的灯是否会闪烁。 | 步骤一：如果PTZ灯会随着控制而闪烁的话，那基本可以判定问题不在控制键盘身上，请从其他方面着手查找问题。 步骤二：如果PTZ灯不会随着控制而闪烁的话，那可能是键盘的RS485输出口有问题，请返修。 |
| 键盘不能控制视频会议球机 | 1：检查硬件：控制连接线 | 步骤一：控制线连接是否正确。 详见本手册第20页4.2接线说明。 |
| | 2：检查软件设置：键盘和视频会议球机的协议、波特率是否都是对应。 | 步骤一：查看当前的协议、波特率是否对应。详见视频会议球机操作手册。 |
| 部分快球能控，部分快球不能控 | 1：检查硬件。 | 检查各分支线路的通断路是否有问题。 |
| | 2：检查软件设置。 | 检查每个地址码的协议、波特率是否都是对应。 |
| | 3：可能是星形接线的问题。 | 步骤一：在RS485最远端，接个阻抗为120Ω电阻。 步骤二：在星形连接处，增加RS-485分配器。 |
| 键盘控制时，几个快球都一起动 | 1：检查前端地址码设置。 | 检查一起动的快球的地址码是否都一样，请错开地址码设置。(注：修改拨码后需重启才能生效) |
| 忘记了锁定键盘的密码 | 在任何状态下，长按【设置】键，进入系统设置，重新设置密码。 | |
| 按键无声 | 进入系统设置，把按键提示音打开。 | |

制造商：广州市光歌电子科技有限公司
官方网站：www.grugl.com